

УДК 519.682.3

А. А. Кузнецов, В. А. Роганов, Г. А. Матвеев, В. И. Осипов

## Алгоритм динамического распараллеливания решения задачи адаптивного разбиения расчетной сетки для численного решения дифференциальных уравнений

**Аннотация.** При численном решении дифференциальных уравнений непрерывная область решений ДУ заменяется дискретной решеткой, в узлах которой приближенно вычисляется значение искомой функции. В зоне ударных волн, межфазных границ и пограничных слоев при использовании регулярных сеток может быть резкий рост нормы производных и как следствие нормы ошибок аппроксимации, что ведет к потере точности численного решения. Для подавления роста ошибок аппроксимации используются адаптивные алгоритмы сгущения сеток в проблемных областях. В работе кратко описан подход к распараллеливанию такого алгоритма на основе концепции динамического распараллеливания «Т-система».

**Ключевые слова и фразы:** Т-система, динамическое распараллеливание, OpenTS, язык программирования T++, дифференциальные уравнения, сетка, триангуляция области решений.

### Введение

При численном решении дифференциальных уравнений в частных производных зачастую применяется метод конечных элементов. Идея метода заключается в том, что непрерывная область решений дифференциального уравнения (ДУ) разбивается на конечное множество подобластей (элементов), которое образует пространственную решетку. В узлах решетки искомая функция аппроксимируется через использование конечно-разностных методов на основе информации о соседних узлах. Значения искомой функции на начальном этапе могут быть вычислены через краевые и/или начальные условия.

---

Работы, положенные в основу данной статьи, были выполнены в рамках НИР «Методы и программные средства разработки параллельных приложений и обеспечения функционирования вычислительных комплексов и сетей нового поколения» (№ 01201354596).

- © А. А. Кузнецов, В. А. Роганов, Г. А. Матвеев, В. И. Осипов, 2015  
© Институт программных систем имени А. К. Айламазяна РАН, 2015  
© Программные системы: теория и приложения, 2015

Общий вид линейного ДУ второго порядка с двумя независимыми переменными:

$$Au_{xx} + Bu_{xy} + Cu_{yy} + Du_x + Eu_y + Fu = G.$$

Здесь коэффициенты  $A, B, C, D, E, F, G$  являются функциями только от независимых переменных  $x$  и  $y$ . Зависимой переменной является  $u$ , индексы при  $u$  означают частные производные. Частное решение выбирается с помощью краевого и/или начального условия.

Численное решение такого дифференциального уравнения представляет собой тяжелую вычислительную задачу и не всегда выполнимо на одиночном компьютере за разумное время. Поэтому представляют интерес методы распараллеливания алгоритмов численного решения ДУ. В данной работе рассматривается подход к решению этой задачи, основанный на использовании идей «Т-системы» и возможностей системы OpenTS [1] в части динамического распараллеливания.

Поскольку нахождение аналитического решения ДУ в сложной области далеко не всегда возможно, для решения практических задач применяют численные методы. Одним из наиболее часто используемых является метод конечных разностей.

## 1. Конечно-разностная аппроксимация

Определение производной функции  $f(x)$  в точке  $x_0$  записывается в виде:

$$f'(x_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}.$$

При численном дифференцировании на ЭВМ нельзя произвести предельного перехода, но можно придать шагу  $h$  некоторое малое положительное значение. Таким образом, производная заменяется разностью. Попробуем применить этот метод к уравнениям в частных производных [2].

Приближенно представим  $u_x(x_0, y_0)$  в виде конечной разности:

$$u_x(x_0, y_0) = \frac{u(x_0 + h, y_0) - u(x_0, y_0)}{h},$$

тогда  $u_{xx}$  и  $u_{yy}$  можно приближенно представить в виде:

$$u_{xx}(x_0, y_0) = \frac{u(x_0 + h, y_0) - 2u(x_0, y_0) + u(x_0 - h, y_0)}{h^2},$$

$$u_{yy}(x_0, y_0) = \frac{u(x_0, y_0 + k) - 2u(x_0, y_0) + u(x_0, y_0 - k)}{k^2},$$

где  $h$  — величина шага сетки по оси  $x$ ,  $k$  — величина шага сетки по оси  $y$ .

Рассмотрим пример — уравнение Лапласа в двумерном пространстве:

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} = 0$$

в некоторой области  $R$ , и  $\psi = f(x, y)$  на границе этой области.

Найдем численное решение уравнения Лапласа в прямоугольной области решений шириной  $A$  и высотой  $B$ . Разделим ширину прямоугольника на  $n$  интервалов, каждый размером  $h = A/n$ ; так же разделим высоту  $B$  на  $m$  частей размером  $k = B/m$ . Внутри области получаются при этом  $(n - 1)(m - 1)$  пересечений сетки (внутренних узлов). Затем для численного решения ДУ составляется разностное соотношение для каждого внутреннего узла и решается система уравнений.

Обозначим  $u(ih, jk) = u_{i,j}$ ,  $f(ih, jk) = f_{i,j}$ . Тогда граничное условие может быть представлено в виде:

$$\begin{aligned} u_{i,0} &= f_{i,0}; & i &= 0, \dots, n; \\ u_{i,m} &= f_{i,m}; & i &= 0, \dots, n; \\ u_{0,j} &= f_{0,j}; & j &= 0, \dots, m; \\ u_{n,j} &= f_{n,j}; & j &= 0, \dots, m. \end{aligned}$$

Пусть теперь точка  $i, j$  будет точкой  $x_0, y_0$  из формул разностного представления производных функции  $u(x, y)$ . Если обозначить  $\lambda = k/h$ , то уравнение Лапласа сведется к разностному уравнению вида:

$$\lambda^2 u_{i+1,j} + \lambda^2 u_{i-1,j} + u_{i,j+1} + u_{i,j-1} - 2(1 + \lambda^2) u_{i,j} = 0$$

для  $i = 1, \dots, n - 1$  и  $j = 1, \dots, m - 1$ .

При  $\lambda = 1$  это соотношение означает что значение  $u_{i,j}$  является средним арифметическим из четырех соседних с ним. Мы получили систему линейных алгебраических уравнений. Всего имеется  $(m - 1)(n - 1)$  уравнений относительно  $(m + 1)(n + 1)$  неизвестных. После того как  $2(m + n)$  неизвестных будут исключены с помощью граничного условия, остается точно  $(m - 1)(n - 1)$  уравнений относительно  $(m - 1)(n - 1)$  неизвестных. Данная система затем решается на ЭВМ одним из существующих методов.

В случае регулярной сетки параллельный алгоритм решения ДУ сводится к разбиению сетки на равные по площади участки и параллельному решению ДУ на каждом из участков методом конечных разностей. При этом аппроксимация решения будет приемлемой только в случае малого шага  $h$ . Кроме того, требуется существенный аппаратный ресурс ЭВМ для численного решения такой задачи. В «особых» зонах решения (в зонах ударных волн, межфазных границ) аппроксимация решения будет достаточно слабой. В таких зонах требуется сгущение сетки.

## 2. Адаптивная триангуляция сетки

При решении реальных физических задач регулярная сетка [3], состоящая из прямоугольных элементов, не может успешно применяться для аппроксимации решения ДУ, поскольку не учитывает неоднородность распределения частиц вещества в пространстве (особенно на приграничной области). Вместо разбиения на прямоугольные подобласти часто применяется метод адаптивной конечно-элементной триангуляции области решений [4]. Триангуляция области решений  $\Omega$  в декартовой плоскости представляет собой разбиение на треугольные подобласти с узлами в  $\Omega$  и ребрами, каждое из которых либо принадлежит обоим треугольникам, либо имеет оба узла на границе  $\partial\Omega$ . Чем короче ребра, лежащие у нелинейной границы, тем лучше аппроксимация. Поэтому метод можно с успехом применять не только для приближения прямоугольных областей решений ДУ, но и нерегулярных областей произвольной формы. В частности, треугольники малого размера можно использовать для приближения «проблемной» приграничной зоны области решений, в то время как треугольники большего размера можно использовать для аппроксимации прочих подобластей.

## 3. Алгоритм адаптивного разбиения сеток

Далее приводится алгоритм [4] адаптивного разбиения сеток для некоторого порогового значения  $\nu$  (скажем, 0.01).

- (1) Пусть  $T$  — начальное «грубое» разбиение области решений, полученное путем применения алгоритма триангуляции (множество треугольных подобластей).
- (2) Сконструировать матрицу жесткости [4, раздел 12.3]  $A$  для области  $T$  и ввести соответствующую функцию  $f$ .

- (3) Решить систему уравнений  $Ax = f$  для вектора  $x$  неизвестных решений ДУ.
- (4) Пусть  $E$  — множество ребер из  $T$ .
- (5) Пройти по порядку по всем ребрам из  $E$ ; для каждого ребра  $e$ :
  - а. пусть  $i$  и  $j$  обозначают вершины ребра  $e$ ;
  - б. если  $e$  расположено внутри области решений, то существует две треугольных подобласти, которые содержат это ребро; если вершины  $e$  расположены на границе области решений, то существует одна треугольная подобласть, содержащая  $e$ . Пусть  $t$  — треугольная подобласть с вершинами  $i$ ,  $j$  и  $k$ , которая содержит  $e$ :

$$t = \Delta(i, j, k);$$

- с. если  $|x_i - x_j| > \nu$ , то разбить  $t$  на две треугольных подобласти:  $t_1 = \Delta(i, (i+j)/2, k)$ ,  $t_2 = \Delta(j, (i+j)/2, k)$  где  $(i+j)/2$  есть средняя точка ребра  $e$ . Заменить  $t$  во множестве  $T$  на треугольные подобласти  $t_1$  и  $t_2$ .  
Так же разбить на две части другую треугольную подобласть, содержащую  $e$ , если она существует.
- (6) Если разрешение сетки недостаточно высокое, то вернуться на шаг 2.
- (7)  $x$  будет численным решением исходной задачи.

#### 4. Динамическое распараллеливание алгоритма адаптивного разбиения сеток

Система OpenTS [1], современная реализация концепции «Т-системы», позволяет с успехом решать вычислительные задачи, в которых заранее неизвестен объем вычислений. Алгоритм адаптивного разбиения сеток представляет собой именно такую задачу. На каждом этапе разбиения в зависимости от результатов решения системы уравнений (системы жесткости) принимается решение о разбиении данной треугольной подобласти. Этот факт диктует необходимость использования систем динамического (а не статического) распараллеливания.

Предлагаемый параллельный динамический алгоритм основан на модифицированном последовательном алгоритме, в котором матрица жесткости составляется не для всей области «грубого» разбиения, а для одной конкретной «неразбитой» (необработанной) треугольной

подобласти. Т-функция (гранула параллелизма) вызывается для каждой такой подобласти, решает для нее систему жесткости и рекурсивно вызывается для каждого из двух треугольников, если разбиение было произведено (выполнен критерий  $|x_i - x_j| > \nu$ ). Если на этой подобласти нет сильной вариации решений ДУ (критерий не выполнен), то Т-функция завершается. Все  $x_i$ , полученные при решении системы уравнений, будут решением задачи численной аппроксимации ДУ.

## 5. Заключение

В работе кратко описан параллельный алгоритм адаптивного разбиения расчетной сетки с использованием концепции динамического распараллеливания «Т-система».

Алгоритм может быть в дальнейшем использован для создания эффективных параллельных приложений для численного решения дифференциальных уравнений на высокопроизводительном вычислительном кластере, либо на другой параллельной аппаратной архитектуре.

## Список литературы

- [1] С. М. Абрамов, А. А. Кузнецов, В. А. Роганов. «Кроссплатформенная версия Т-системы с открытой архитектурой», *Вычислительные методы и программирование*, **8:1(2)** (2007), с. 175–180, URL <http://num-meth.srcc.msu.su/> ↑ 54, 57.
- [2] Н. Г. Бурого. *Вычислительная механика*, М., 2012, 274 с. ↑ 54.
- [3] Д. Мак-Кракен, У. Дорн, *Численные методы и программирование на ФОРТРАНе*, пер. с англ. Б. Н. Казака, 2-е изд., ред. Б. М. Наймарк, Мир, М., 1977, 584 с. ↑ 56.
- [4] Ya. Shapira. *Solving PDEs in C++: numerical methods in a unified objectoriented approach*, SIAM, 2006 ↑ 56.

*Об авторах:*

**Антон Александрович Кузнецов**



Научный сотрудник ИПС им. А.К. Айламазяна РАН, разработчик системного и прикладного ПО. Один из разработчиков системы параллельного программирования «OpenTS». Область научных интересов: параллельное программирование, компиляторы, распределенные вычисления в гетерогенных средах, геоинформационные системы.

*e-mail:* [tonic@pereslavl.ru](mailto:tonic@pereslavl.ru)

**Владимир Александрович Роганов**



Научный сотрудник ИПС им. А.К. Айламазяна РАН. Разработчик современных версий Т-системы, ведущий разработчик системы «OpenTS». Принимал активное участие в суперкомпьютерных проектах Союзного государства России и Беларуси, в том числе в проектах «СКИФ» и «СКИФ-ГРИД».

*e-mail:* [var@pereslavl.ru](mailto:var@pereslavl.ru)

**Герман Анатольевич Матвеев**



Ведущий инженер-исследователь ИЦМС ИПС им. А.К. Айламазяна РАН. Один из разработчиков системы «OpenTS». Принимал участие в суперкомпьютерных проектах Союзного государства России и Беларуси.

*e-mail:* [gera@prime.botik.ru](mailto:gera@prime.botik.ru)

**Валерий Иванович Осипов**



К.ф.-м.н., научный сотрудник ИПС им. А.К. Айламазяна РАН. Один из разработчиков системы «OpenTS». Принимал участие в суперкомпьютерных проектах Союзного государства России и Беларуси.

*e-mail:* [val@pereslavl.ru](mailto:val@pereslavl.ru)

*Пример ссылки на эту публикацию:*

А. А. Кузнецов, В. А. Роганов, Г. А. Матвеев, В. И. Осипов. «Алгоритм динамического распараллеливания решения задачи адаптивного разбиения расчетной сетки для численного решения дифференциальных уравнений», *Программные системы: теория и приложения*, 2015, 6:3(26), с. 53–60.

URL

[http://psta.psir.ru/read/psta2015\\_3\\_53-60.pdf](http://psta.psir.ru/read/psta2015_3_53-60.pdf)

Anton Kuznetsov, Vladimir Roganov, German Matveev, Valeriy Osipov. *Dynamic parallel algorithm of mesh adaptive refinement for numerical solution of differential equations.*

ABSTRACT. The article describes the dynamic methods to refining meshes used to obtain numerical solution of differential equations. A new parallel algorithm of mesh refining using the “T-system” dynamic approach is described. (*In Russian*).

*Key Words and Phrases:* T-system, dynamic parallelism, OpenTS, T++ programming language, differential equations, mesh, triangulation.

### References

- [1] S. M. Abramov, A. A. Kuznetsov, V. A. Roganov. “Cross-platform version of the T-system with an open architecture”, *Numerical Methods and Programming*, **8**:1(2) (2007), pp. 175–180 (in Russian), URL <http://num-meth.srcc.msu.su/>.
- [2] N. G. Burago. *Computational Mechanics*, M., 2012 (in Russian), 274 p.
- [3] D. McCracken, W. Dorn. *Numerical methods and FORTRAN programming, with applications in engineering and science*, Wiley, New York, 1964.
- [4] Ya. Shapira. *Solving PDEs in C++: numerical methods in a unified objectoriented approach*, SIAM, 2006.

### Sample citation of this publication:

Anton Kuznetsov, Vladimir Roganov, German Matveev, Valeriy Osipov. “Dynamic parallel algorithm of mesh adaptive refinement for numerical solution of differential equations”, *Program systems: theory and applications*, 2015, **6**:3(26), pp. 53–60. (*In Russian*.)

URL [http://psta.psiras.ru/read/psta2015\\_3\\_53-60.pdf](http://psta.psiras.ru/read/psta2015_3_53-60.pdf)